

**HIWIN®**

MULTI-AXIS ROBOT

# 多轴机器人 综合型录



工业4.0 优质伙伴  
INDUSTRIE 4.0 Best Partner

Articulated Robot

# RA 605

# RT 605

关节式机器手臂



RT605

RA605

外观尺寸 / 运动范围

特色

- 外型轻巧的关节式机器手臂，借由多自由度与高灵活度的特性，协助人类做3K产业(肮脏、辛苦、危险)的高复杂性工作。

应用领域

- 上下料取放、包装、整列、组装、去毛边、抛光、点胶、堆迭、检测。

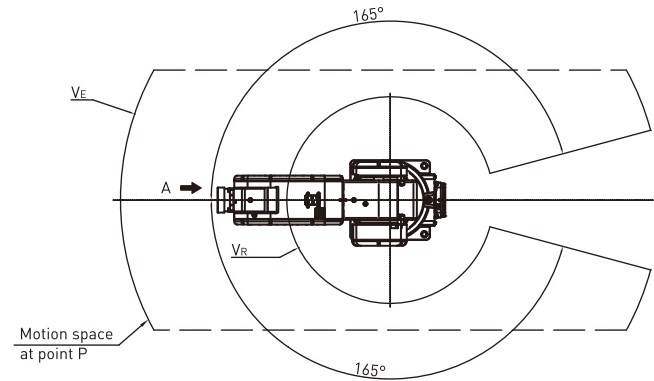
系列		RA605-GB		RT605-GB	
自由度		6			
额定负载[kg]		5			
最大运动半径[mm]		710	710	909	
运动范围[°]	J1	±165			
	J2	+85 ~ -125			
	J3	+185 ~ -55			
	J4	±190			
	J5	±115			
	J6	±360			
重复精度[mm]		±0.02	±0.03	±0.04	
周期时间[s]*注1		0.5			
重量[kg]		40	40	45	
防护等级		IP65		IP32	
控制器		RCA605-GB		RCT605-GB	
末端气管配置*注2		三组电磁阀气管接线		二通道气管接线	

\* 注1：往返垂直高度25mm，水平距离300mm

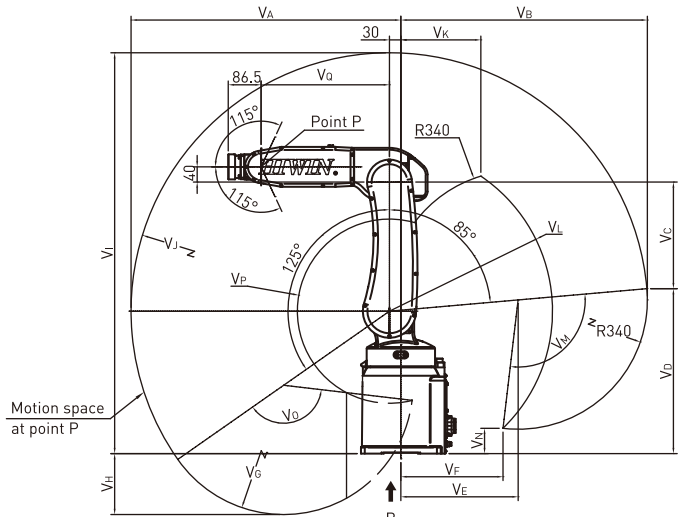
\* 注2：末端气管配置适用M5连接螺牙Ø4口径气管接头

型号/工作尺寸	V <sub>A</sub>	V <sub>B</sub>	V <sub>C</sub>	V <sub>D</sub>	V <sub>E</sub>	V <sub>F</sub>	V <sub>G</sub>	V <sub>H</sub>	V <sub>I</sub>	V <sub>J</sub>	V <sub>K</sub>	V <sub>L</sub>	V <sub>M</sub>	V <sub>N</sub>	V <sub>O</sub>	V <sub>P</sub>	V <sub>Q</sub>	V <sub>R</sub>	V <sub>S</sub>
RA605-710-GB	710	649	281	434	309	269	R340	160	1055	R680	211	R429.3	101.7°	67	138.3°	R242	338	R272	812
RT605-710-GB																			
RT605-909-GB	909.8	848.1	363.3	451.7	408.3	368.5	R439.8	317.2	1254.8	R879.8	292.9	R564.3	100.2°	24.7	139.8°	R302.5	438	R332.5	911.75

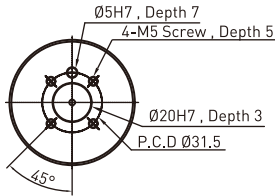
单位：mm



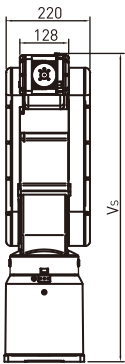
Top View



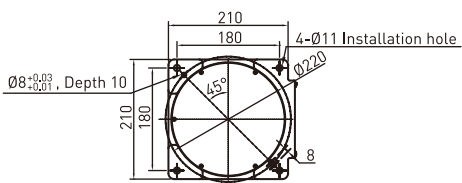
Side View



VIEW A  
Mechanical Interface Detail



Front View



VIEW B  
Installation Dimension Detail

## 关节式机器人手臂



RT610-1476-GB

RA610-1476-GB

## 外观尺寸 / 运动范围

## 特色

- 具有高自由度、高负载及各不同工作范围，搭配不同末端效应器可应用于各不同自动化产线。

## 应用领域

- 上下料搬运、码垛堆迭、零件组装、抛光、点胶、包装、整列、检测。

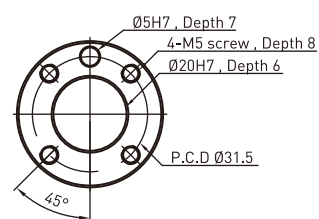
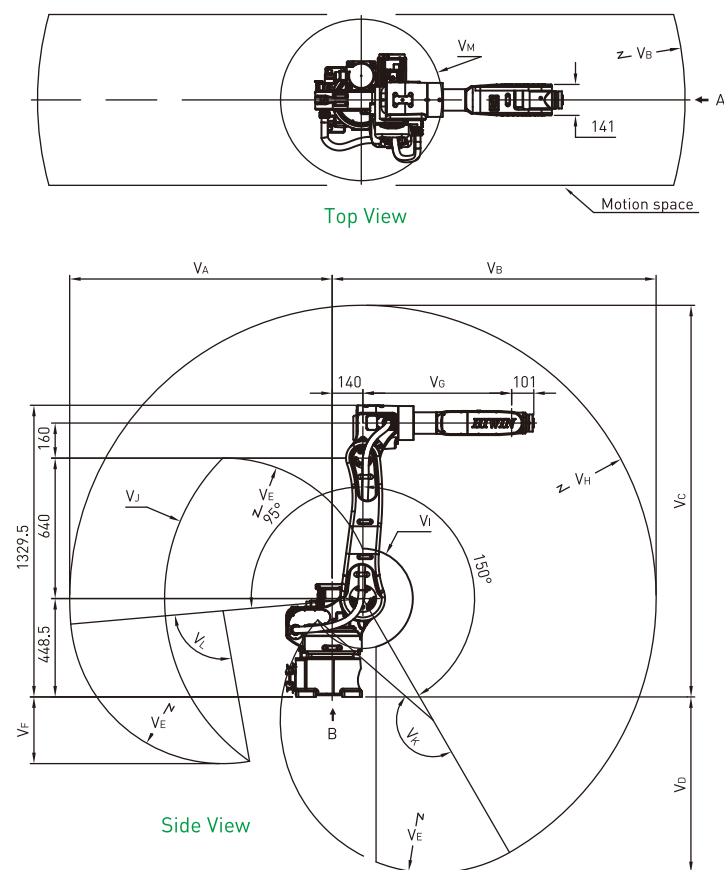
系列		RA610-GB				RT610-GB			
自由度		6							
额定负载[kg]		12	10	10	7	12	10	10	7
最大运动半径[mm]		1355	1476	1672	1869	1355	1476	1672	1869
运动范围[°]	J1	±170							
	J2	+95 ~ -150							
	J3	+185 ~ -85							
	J4	±190							
	J5	±135							
	J6	±360							
重复精度[mm]		±0.05		±0.06		±0.05		±0.06	
周期时间[s]*注1		1							
重量[kg]		143	147	150	152	143	147	150	152
防护等级		IP54(手腕部IP65)				IP32			
控制器		RCA610-GB				RCT610-GB			
末端气管配置*注2		二组电磁阀气管接线				二通道气管接线			

\* 注1：往返垂直高度25mm，水平距离300mm

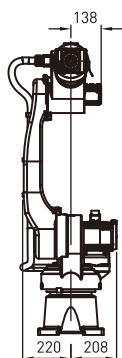
\* 注2：末端气管配置适用M5连接螺牙 $\varnothing 4$ 口径气管接头

型号/工作尺寸	V <sub>A</sub>	V <sub>B</sub>	V <sub>C</sub>	V <sub>D</sub>	V <sub>E</sub>	V <sub>F</sub>	V <sub>G</sub>	V <sub>H</sub>	V <sub>I</sub>	V <sub>J</sub>	V <sub>K</sub>	V <sub>L</sub>	V <sub>M</sub>
RA610-1355-GB RT610-1355-GB	1075	1355	1663	680	R575	182	552	R1215	R232.5	R688	159°	111.2°	R372.5
RA610-1476-GB RT610-1476-GB	1196	1476	1785	802	R697	304	678	R1336	R228	R904	161°	95°	R368
RA610-1672-GB RT610-1672-GB	1392	1672	1981	998	R892	500	878	R1532	R323	R951	164.7°	105.3°	R463
RA610-1869-GB RT610-1869-GB	1589	1869	2178	1196	R1089	697	1078	R1729	R490	R1129	166.6°	103.4°	R630

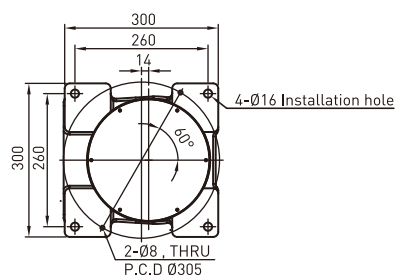
单位: mm



VIEW A  
Mechanical Interface Detail



### Front View



VIEW B  
Installation Dimension Detail

Articulated Robot

# RA 620

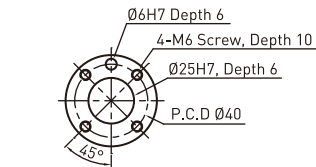
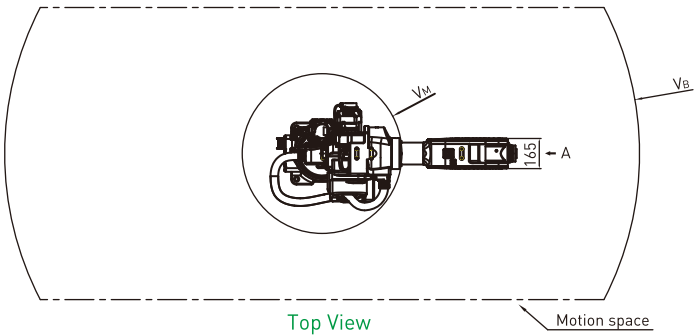
关节式机器手臂



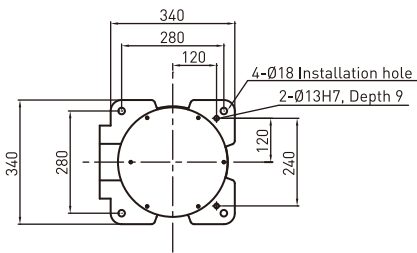
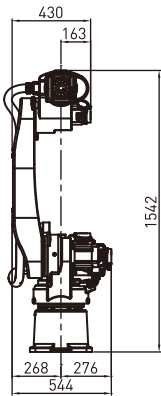
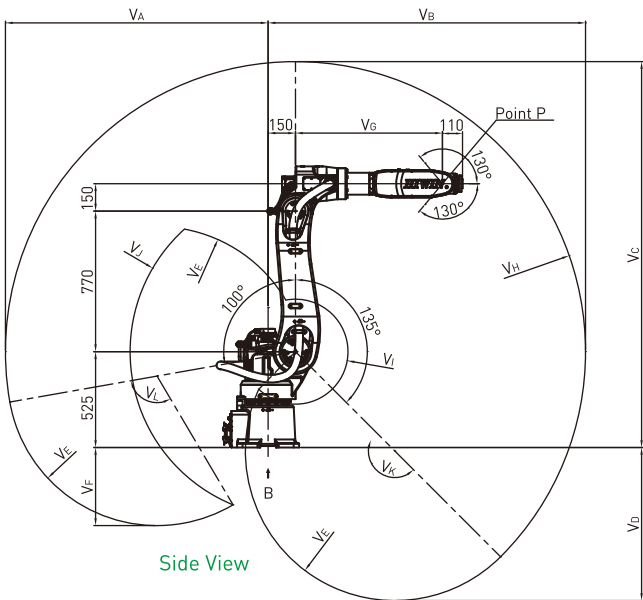
外观尺寸 / 运动范围

型号/工作尺寸	V <sub>A</sub>	V <sub>B</sub>	V <sub>C</sub>	V <sub>D</sub>	V <sub>E</sub>	V <sub>F</sub>	V <sub>G</sub>	V <sub>H</sub>	V <sub>I</sub>	V <sub>J</sub>	V <sub>K</sub>	V <sub>L</sub>	V <sub>M</sub>
RA620-1621	1321	1621	1996	721	R701	310	685	R1471	R293	R821	158°	112°	R443
RA620-1739	1439	1739	2114	838	R819	428	805	R1589	R288	R906	159°	111°	R438

单位：mm



VIEW A  
Mechanical Interface Detail



VIEW B  
Installation Dimension Detail

## 特色

- 具有高自由度、高负载及各不同工作范围，搭配不同末端效应器可应用于各不同自动化产线。

## 应用领域

- 上下料搬运、码垛堆迭、零件组装、抛光。

自由度	6	
额定负载[kg]	30	20
最大运动半径[mm]	1621	1739
运动范围[°]	J1	±180
	J2	+100 ~ -135
	J3	+190 ~ -80
	J4	±200
	J5	±130
	J6	±360
重复精度[mm]	±0.06	
周期时间[s]*注1	0.9	
重量[kg]	226	230
防护等级	IP54(手腕部IP65)	
控制器	RCA620	

\* 注1：往返垂直高度25mm，水平距离300mm

# RD 403

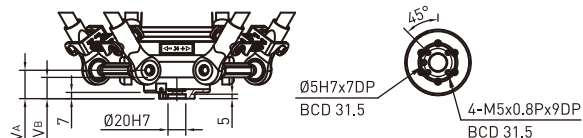
外观尺寸 / 运动范围

- 采用平行连杆机构，具有较大的工作范围及高速能力，并具备稳定的运动性能、最短的周期时间、高准确度与高载重能力。
- 整合输送带追踪技术与视觉系统辨识定位，实现最有效率的高速整列、拣选产线。
- 具有IP65的防护等级，使各产业需求者可实现自动化产线应用达到遵守安全卫生规范。
- RD403-1100-FS依照EN1672-2之设计，使食品产业亦可使用机器手臂达到自动化生产并避免产线污染，可符合食品良好卫生规范准则。

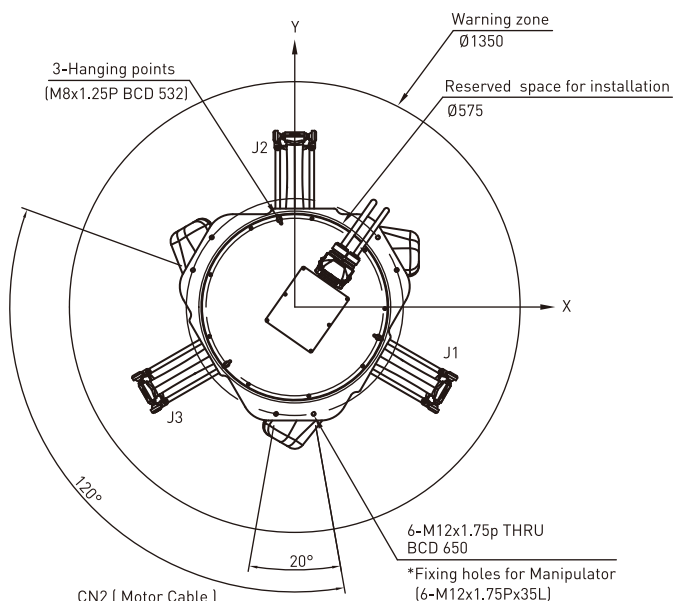
- 包装、整列、组装、拣选、堆迭、检测。

\* 注1：往返垂直高度25mm，水平距离300mm

单位：mm



VIEW B



SCARA Robot

# RS 系列

史卡拉机器手臂



外观尺寸 / 运动范围

特色

- 采用自主开发关键零组件，高精度与高灵活度的特性，可于末端加装一旋转轴，增加其自由度，并搭配不同的末端效应器，应用于高精度组装作业或快速平面加工。

应用领域

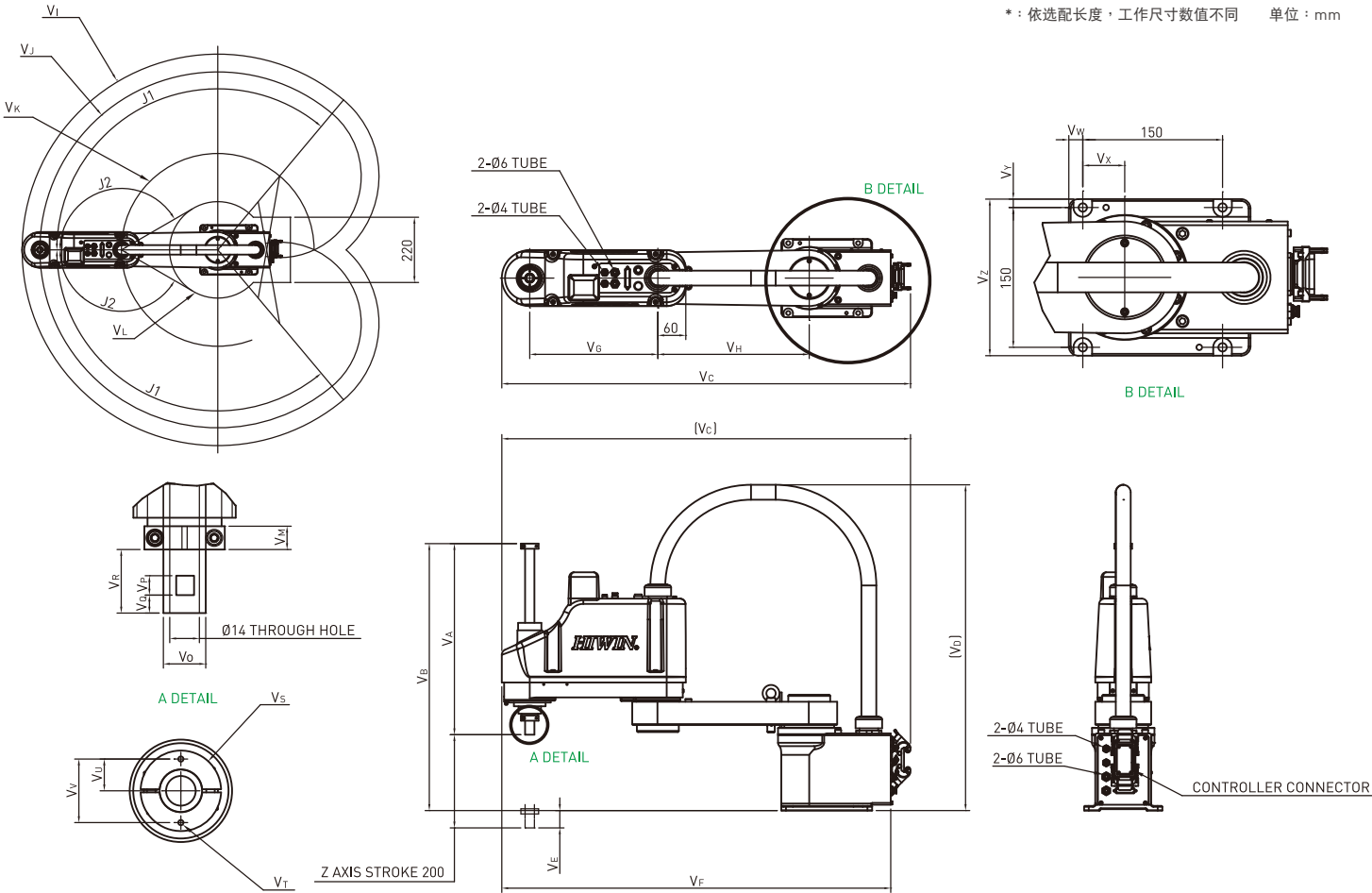
- 上下料取放、包装、整列、组装、点胶、堆迭、检测。

型号	RS403	RS406
自由度	4	
额定/最大负载[kg]	1/3	2/6
最大运动半径[mm]	400	600
运动范围	J1[°]	± 128
	J2[°]	± 130
	J3[°]	± 360
	J4[mm]	150
重复精度	J1-J2[mm]	± 0.01
	J3[°]	± 0.01
	J4[mm]	± 0.01
周期时间[s]*注2	0.42	0.45
重量[kg]	16	22
防护等级	IP20	
控制器	HRC-S410	

\* 注1：可选配J4轴工作行程300及400[mm]  
注2：往返垂直高度25mm，水平距离300mm

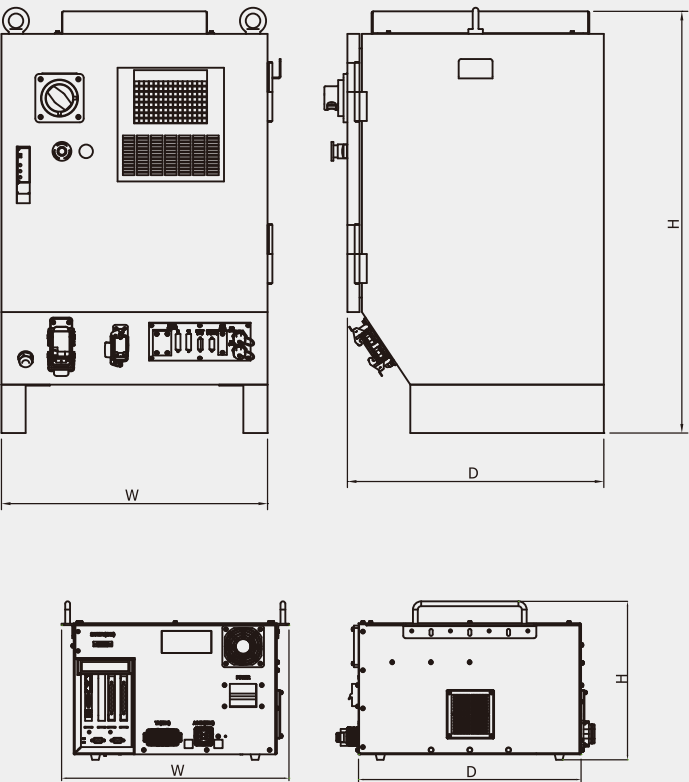
型号/ 工作尺寸	V <sub>A</sub> *	V <sub>B</sub> *	V <sub>C</sub>	V <sub>D</sub>	V <sub>E</sub> *	V <sub>F</sub>	V <sub>G</sub>	V <sub>H</sub>	V <sub>I</sub>	V <sub>J</sub>	V <sub>K</sub>	V <sub>L</sub>	V <sub>M</sub>	V <sub>N</sub>	V <sub>O</sub>	V <sub>P</sub>	V <sub>Q</sub>	V <sub>R</sub>	V <sub>S</sub>	V <sub>T</sub>	V <sub>U</sub>	V <sub>V</sub>	V <sub>W</sub>	V <sub>X</sub>	V <sub>Y</sub>	V <sub>Z</sub>
RS403	330	494	649.1	677.3	-15.2	606	175	225	R457	R400	R225	R176.5	10	Ø11	Ø16	10	10	30	R17.5	2-M4X0.7P	12	24	45	30	11	172
RS406	410	572.8	878.4	720.8	37.2	835	275	325	R660	R600	R325	R162.6	11	Ø14	Ø20	-	-	30	R19	2-M3X0.5P	15	30	15	45	9	168

\*：依选配长度，工作尺寸数值不同 单位：mm



控制器系列

机器手臂控制器



规格表

型号		RCA605-GB, RCT605-GB	RCA610-GB, RCT610-GB	RCA620	RCD403-GB	HRC-S410
控制轴数		6	6	6	4	4
重量[kg]		34	43	80	34	35
电源	输入电压/频率	1Ø200-240V 50/60Hz	1Ø200-240V 50/60Hz	3Ø200-240V *注1 50/60Hz	3Ø200-240V*注2 50/60Hz	1Ø220-240V 50/60Hz
	最大额定电流(A)	8A	18A	22A	4.5A	10A
◆ 输出入*注3	功能I/O	8in/8out	8in/8out	8in/8out	8in/8out	11in/11out
	数位I/O	24in/24out	24in/24out	16in/16out	24in/24out	-
◆ 通讯介面	RS232	✓	✓	-	✓	-
	Ethernet	✓	✓	✓	✓	✓
	Modbus	-	-	-	-	✓
	USB	✓	✓	✓	✓	✓
★ 编码器截取		★	★	★	◆ 4ch	★
环境温度[°C]		0~45	0~45	0~40	0~45	0~40
环境湿度[%]		20~75 (不结露)	20~75 (不结露)	45~85 (不结露)	20~75 (不结露)	20~80 (不结露)
防护等级		IP20	IP20	IP54	IP20	IP20
尺寸[D x W x H] *注4		460 x 420 x 271	554 x 420 x 271	530 x 550 x 872	460 x 420 x 271	459 x 460 x 284

◆ 标配

★ 选配

\* 注1：若地区电源为3Ø380V，变压器需选用3Ø380V转220V 5KVA

注2：若地区电源为3Ø380V，变压器需选用3Ø380V转220V 2KVA

注3：可扩充选配(不包含RCD403-GB)

注4：不含线材安装空间

单位：mm

## 全球子公司/研发中心

### 德国 欧芬堡

HIWIN GmbH  
OFFENBURG, GERMANY  
www.hiwin.de  
www.hiwin.eu

### 意大利 米兰

HIWIN Srl  
BRUGHERIO, ITALY  
www.hiwin.it

### 新加坡

HIWIN SINGAPORE  
SINGAPORE  
www.hiwin.sg

### 日本 神户・东京・名古屋・长野・ 东北・静岡・北陆・广岛・ 福冈・熊本

HIWIN JAPAN  
KOBE・TOKYO・NAGOYA・NAGANO・  
TOHOKU・SHIZUOKA・HOKURIKU・  
HIROSHIMA・FUKUOKA・KUMAMOTO,  
JAPAN  
www.hiwin.co.jp

### 瑞士 优纳

HIWIN Schweiz GmbH  
JONA, SWITZERLAND  
www.hiwin.ch

### 韩国 水原・马山

HIWIN KOREA  
SUWON・MASAN, KOREA  
www.hiwin.kr

### 美国 芝加哥

HIWIN USA  
CHICAGO, U.S.A.  
www.hiwin.com

### 捷克 布尔诺

HIWIN s.r.o.  
BRNO, CZECH REPUBLIC  
www.hiwin.cz

### 以色列 海法

Mega-Fabs Motion  
Systems, Ltd.  
HAIFA, ISRAEL  
www.mega-fabs.com

# HIWIN® 上银®

## 中国子公司

### 上银科技(中国)有限公司

HIWIN TECHNOLOGIES (CHINA) CORP.  
江苏省苏州市苏州工业园区夏庄路2号

Tel.: (0512) 8068-5599  
Fax: (0512) 8068-9858  
www.hiwin.cn  
business@hiwin.cn

## 全球营运总部

### 上银科技股份有限公司

HIWIN TECHNOLOGIES CORP.  
www.hiwin.tw  
business@hiwin.tw

### 大银微系统股份有限公司

HIWIN MIKROSYSTEM CORP.  
www.hiwinmikro.tw  
business@hiwinmikro.tw

- HIWIN为上银科技的注册商标，请勿购买来路不明之仿冒品以维护您的权益。
- 本型录所载规格、照片有时会与实际产品有所差异，包括因为改良而导致外观或规格等发生变化的情况。
- 凡受“贸易法”等法规限制之相关技术与产品，HIWIN将不会违规擅自出售。若要出口HIWIN受法律规范限制出口的产品，应根据相关法律向主管机关申请出口许可，并不得供作生产或发展核子、生化、飞弹等军事武器之用。
- HIWIN产品专利清单查询网址：[http://www.hiwin.tw/Products/Products\\_patents.aspx](http://www.hiwin.tw/Products/Products_patents.aspx)

本型录的内容规格若有变更，恕不另行通知。

Copyright © HIWIN Technologies Corp.

©2019 FORM C99DS05-1907 [PRINTED IN TAIWAN]