

**HIWIN®**

DATORKER® Rotary Actuator

ロータリー  
アクチュエータ



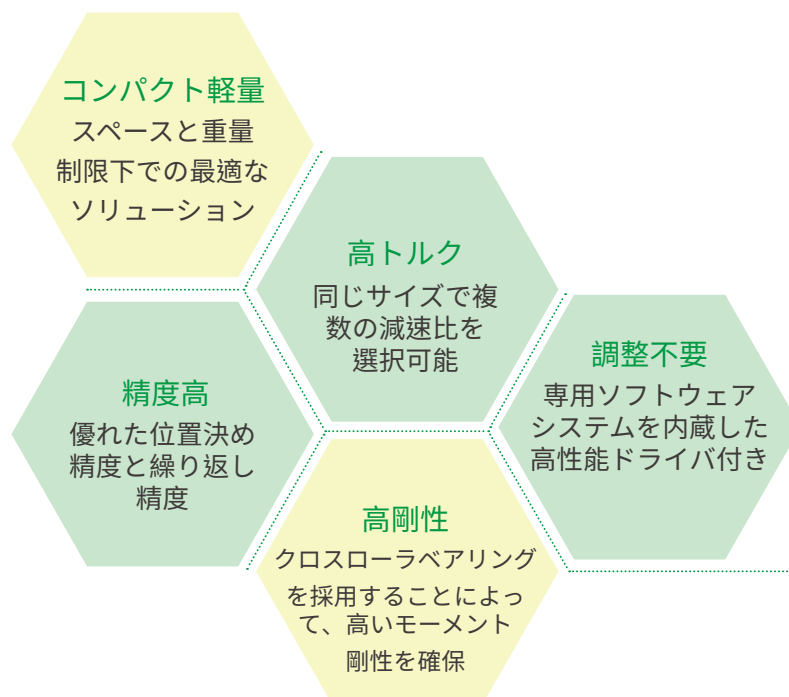
インダストリー 4.0 の  
ベスト・パートナー  
INDUSTRIE 4.0 Best Partner

# ロータリーアクチュエータ DATORKER® Rotary Actuator

新世代のサーボロータリーアクチュエータはメカトロニクスの応用分野に最適なソリューションを提供します。応用分野が広く、半導体の製造工程、産業自動化、新エネルギー、精密レーザー加工、3C電子周辺機器、プリント基板、自動車部品などの回転アプリケーションに使用できます。

## 特長 /

高トルク	最大出力トルク300Nm以上
コンパクト、軽量	体積と重量が他の構造と比較して50%以上減少
高精度	位置決め精度 60arc-sec以下 繰り返し精度±6arc-sec以下
取付が簡単、自由使用	任意の方向に取付/設定角度も任意
トータルソリューション	アブソリュートエンコーダ内蔵 ドライバにプログラム環境を実装 複数の制御方法をサポート (I/O、パルス制御、Ether-CAT)



割出し装置、試験装置  
(水平)



ロボット  
(水平/壁掛け)



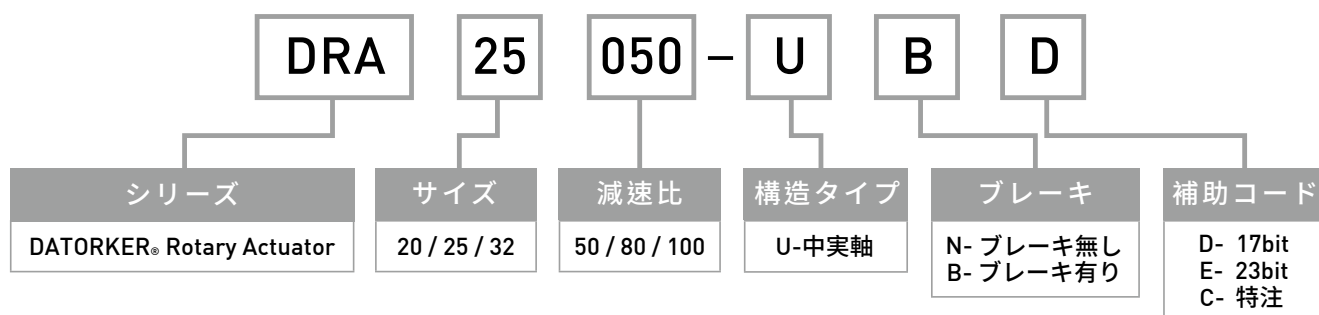
印刷自動化  
(サイド取付け)



多軸の組み合わせ  
(任意の角度)



## 呼び型番 /



## 仕様表 /

型式	減速比	交流電圧220V					制御 モード	エンコーダ		許容 モーメ ント 荷重	モーメ ント 剛性	質量		出力軸 分解能	単向 位置 決め 精度	繰り返し 精度
		最大 トルク	最高 回転数	額定 回転数	最大 電流	定格 電流		エンコーダ タイプ	エンコーダ 分解能 (出力軸 を1回転)			ブレーキ 無し	ブレーキ 有り			
														Nm	rpm	rpm
DRA20-D	50	56	90	60	5.1	1.7	位置 制御 (パルス波)、EtherCAT(CoE)	17bit アップ リユート	2 <sup>17</sup> [131,072]	91	12.8	2.4	3.0	6,553,600	<60	<± 6
	80	74	56	37										10,485,760		
	100	82	45	30										13,107,200		
DRA25-D	50	98	90	60	7.8	2.6				156	24.2	3.3	3.9	6,553,600		
	80	137	56	37										10,485,760		
	100	157	45	30										13,107,200		
DRA32-D	50	216	90	60	15.3	5.1				313	53.9	6.8	7.5	6,553,600		
	80	304	56	37										10,485,760		
	100	333	45	30										13,107,200		
DRA20-E	50	56	120	60	6.4	1.6		23bit アップ リユート	2 <sup>23</sup> [8,388,608]	91	12.8	2.3	2.6	419,430,400		
	80	74	75	37										671,088,640		
	100	82	60	30										838,860,800		
DRA25-E	50	98	112	60	10	2.5				156	24.2	3.3	3.9	419,430,400		
	80	137	70	37										671,088,640		
	100	157	56	30										838,860,800		
DRA32-E	50	216	96	60	18.6	4.65				313	53.9	6.9	7.6	419,430,400		
	80	304	60	37										671,088,640		
	100	333	48	30										838,860,800		

## 適用ドライバ /

E1シリーズ：高性能最新サーボドライバ

D2Tシリーズ：従来のリーズナブルタイプ



### • 多様なI/O機能

各I/Oピンの機能を自由に設定することができます。様々な制御システムにあったインターフェースを実現します。



### • PDLプログラミング言語

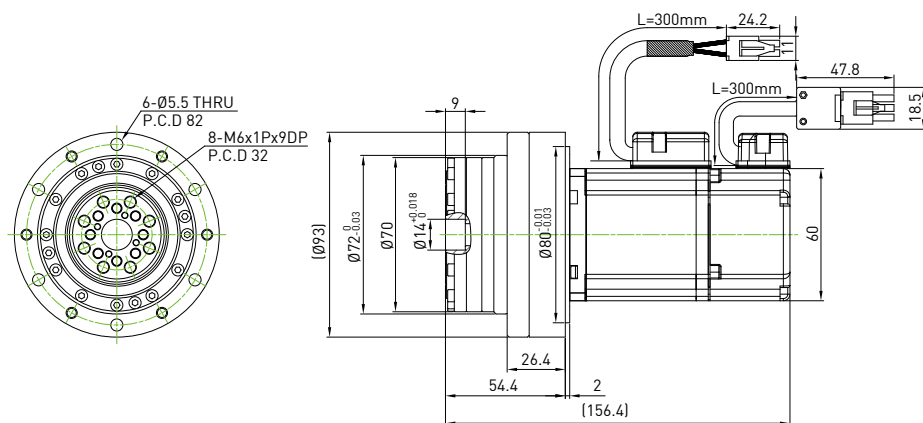
簡単なプログラミング環境を提供しており、ユーザは様々な動作パターンや機能を追加することができます。例えば単純な動作を行う場合、PDLにて動作パターンを記述し、I/Oの制御で動作実行することができます。上位コントローラの負担を低減することができます。



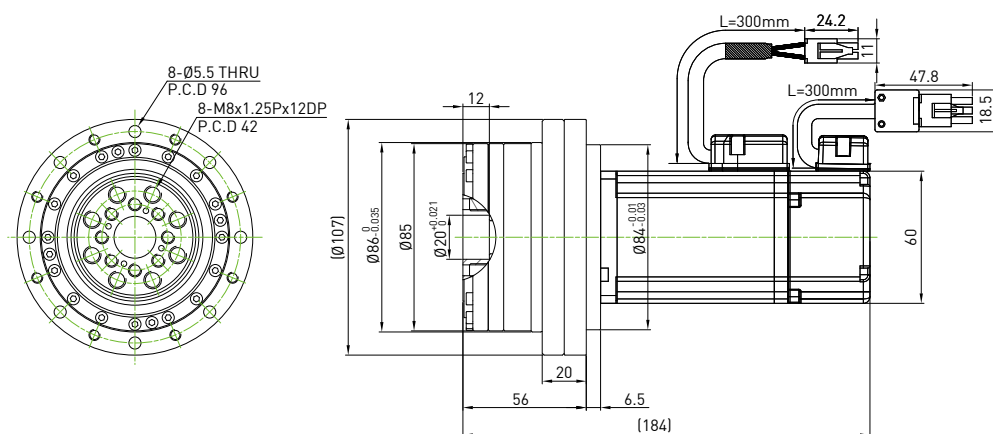
### • STO機能内蔵(STO) \*E1のみ

安全トルク遮断 (STO) は、モータへの動力供給を直ちに遮断する IEC 60204-1の停止カテゴリ 0 に相当する機能です。

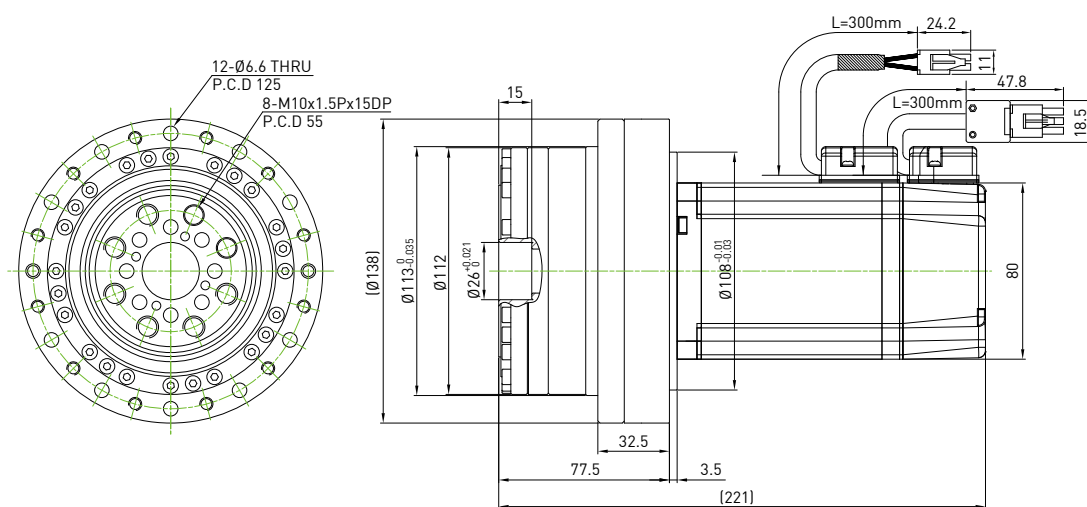
## DRA20□□□ -UND



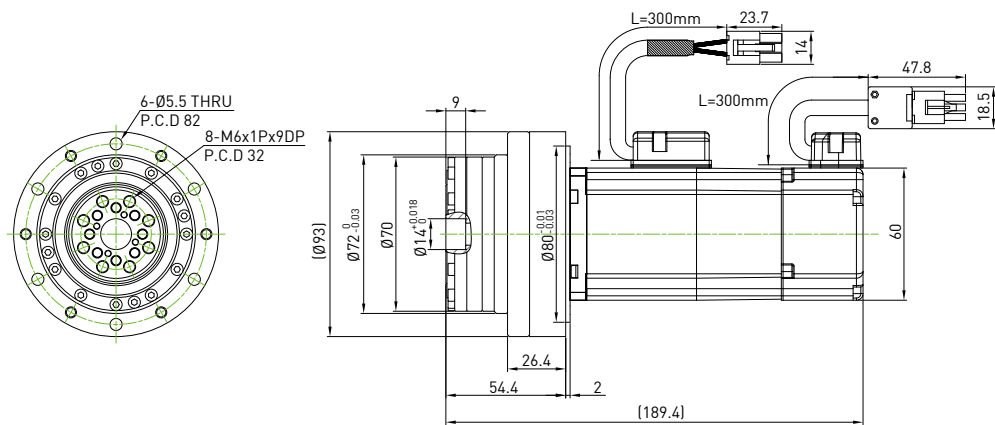
## DRA25□□□ -UND



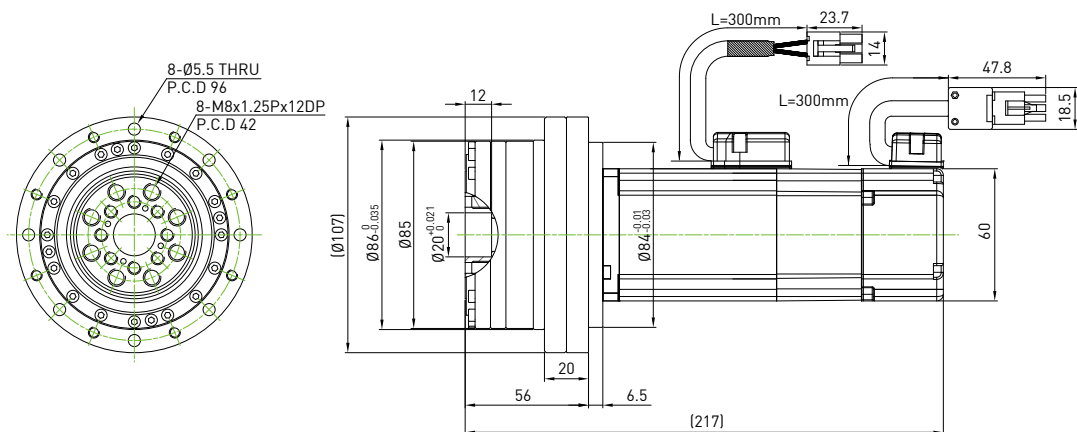
## DRA32□□□ -UND



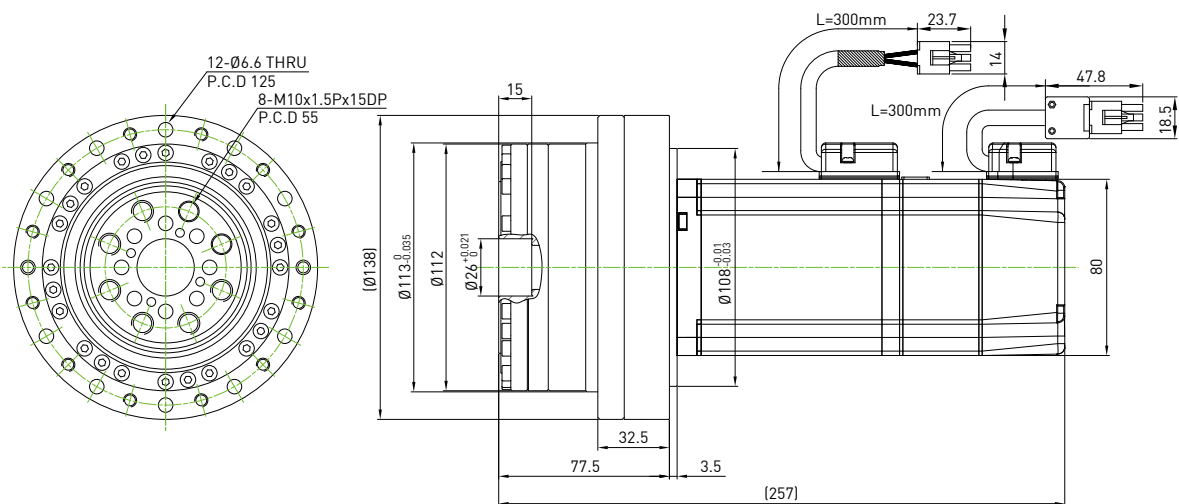
# DRA20-UBD



# DRA25-UBD

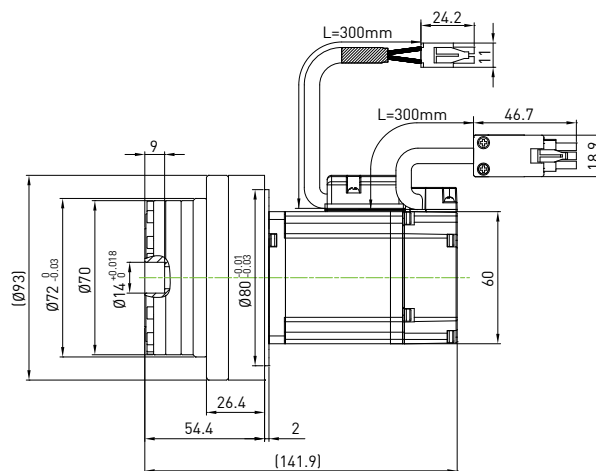
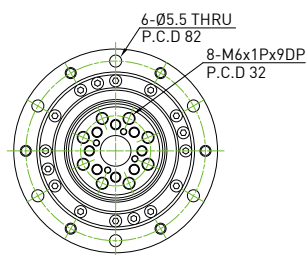


# DRA32-UBD

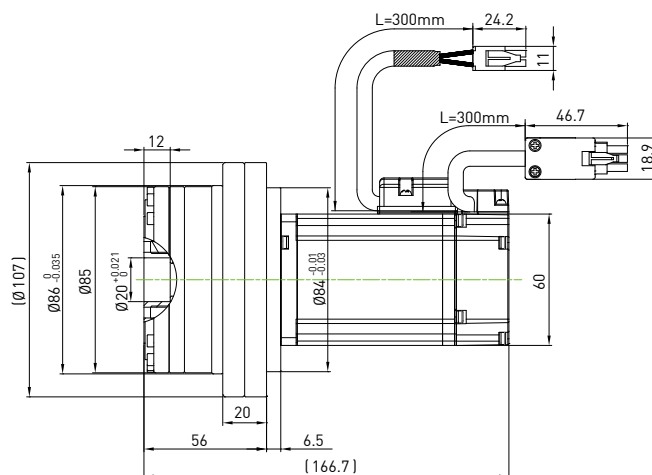
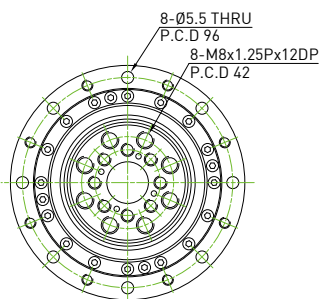




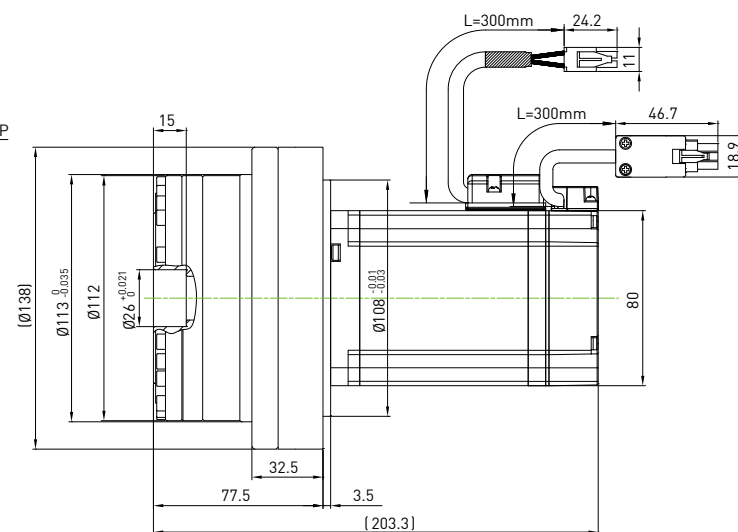
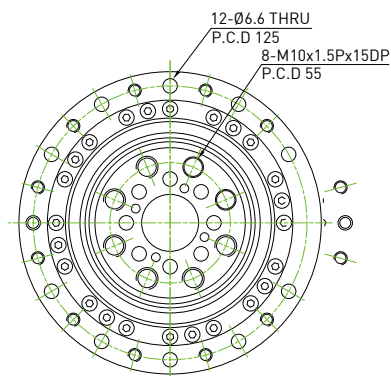
## DRA20□□□ -UNE



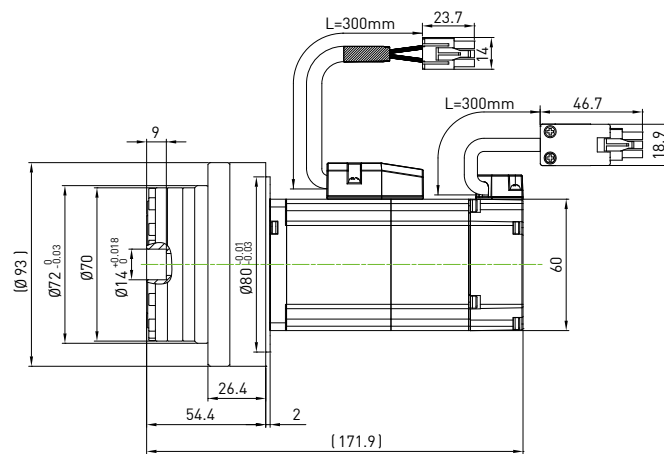
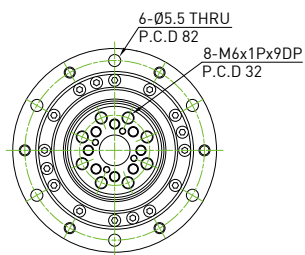
## DRA25□□□ -UNE



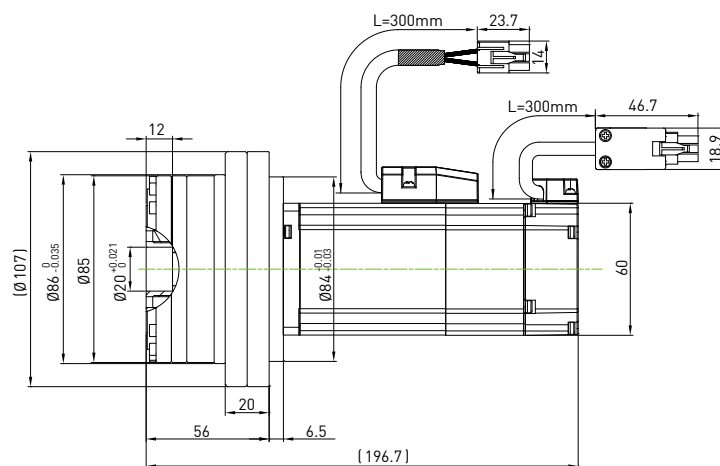
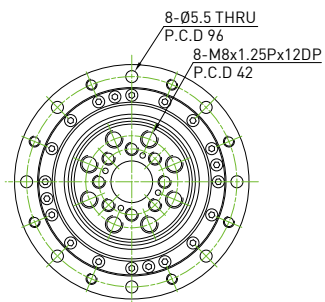
## DRA32□□□ -UNE



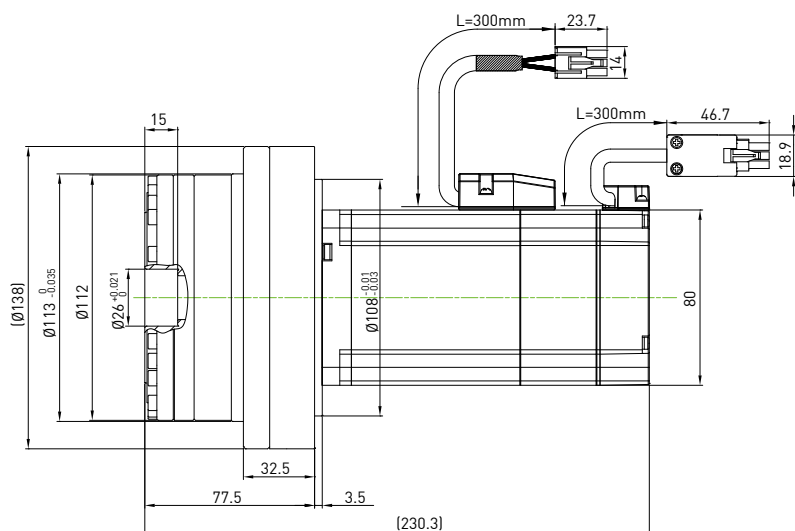
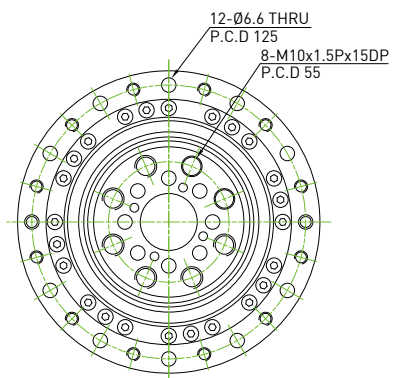
## DRA20 ☐ ☐ ☐ -UBE



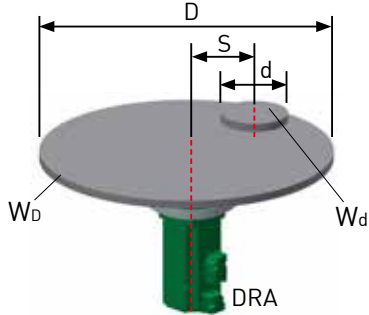
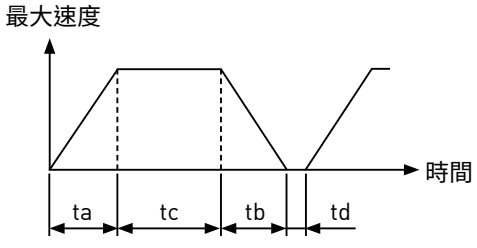
## DRA25 ☐ ☐ ☐ -UBE



## DRA32 ☐ ☐ ☐ -UBE



# HIWIN DATORKER® Rotary Actuator 型式選定用紙

客先名			電話番号	
Email			日付	
用途	<input type="checkbox"/> ロボット <input type="checkbox"/> 検査装置 <input type="checkbox"/> 自動化装置 <input type="checkbox"/> 工作機械 <input type="checkbox"/> 医療装置 <input type="checkbox"/> 半導体装置 <input type="checkbox"/> その他			
型式選定	● 機構レイアウト 盤面直径(D) : _____ (mm) 盤面重量(W <sub>D</sub> ) : _____ (kg) 製品直径(d) : _____ (mm) 製品重量(W <sub>d</sub> ) : _____ (kg) 製品中心と回転軸の距離(S) : _____ (mm)		● 作動条件 最大速度 : _____ (rpm) 加速時間(t <sub>a</sub> ) : _____ (sec) 減速時間(t <sub>b</sub> ) : _____ (sec) 等速時間(t <sub>c</sub> ) : _____ (sec) 休憩時間(t <sub>d</sub> ) : _____ (sec)	
				
使用環境	<input type="checkbox"/> 一般使用 (環境温度0℃ ~ 40℃、湿度80%RH以下) <input type="checkbox"/> 特殊使用 (環境温度 : _____ °C) <input type="checkbox"/> 油汚れ、ホコリ、切削油等の環境 <input type="checkbox"/> その他の特殊環境 :			
取り付け方法	<input type="checkbox"/> 水平( <input type="checkbox"/> 壁掛け) <input type="checkbox"/> サイド取付け <input type="checkbox"/> その他			
ブレーキ	<input type="checkbox"/> 無し <input type="checkbox"/> 有り			
ドライバ	<input type="checkbox"/> D2T <input type="checkbox"/> E1(STO)			
入力電圧	<input type="checkbox"/> 単相220V <input type="checkbox"/> 三相220V <input type="checkbox"/> その他			
電力線とエンコーダ	<input type="checkbox"/> 3M(標準) <input type="checkbox"/> 5M <input type="checkbox"/> 7M <input type="checkbox"/> 10M			
オプション	<input type="checkbox"/> 制御ケーブル(パルス+ I/Oピンを含む) <input type="checkbox"/> USBケーブル <input type="checkbox"/> 単相フィルター <input type="checkbox"/> 三相フィルター			
制御モード	<input type="checkbox"/> 位置制御 (パルス波) <input type="checkbox"/> EtherCAT(CoE) <input type="checkbox"/> その他			
ホストコントローラー	<input type="checkbox"/> 無し <input type="checkbox"/> PLC/メーカー : _____ 型式 : _____ <input type="checkbox"/> 制御カード /メーカー : _____ 型式 : _____			
その他の要求事項				
(HIWINまたは代理店が記入) 推奨型式 :				

## HIWIN®

ハイウィン株式会社

〒651-0087 兵庫県神戸市中央区御幸通4-2-20 三宮中央ビル3階  
 Tel: 078-262-5413 www.hiwin.co.jp  
 Fax: 078-262-5686 info@hiwin.co.jp

- HIWINはHIWIN Technologies Corp.、HIWIN Mikrosystem Corp.、ハイウィン株式会社の登録商標です。ご自身の権利を保護するため、模倣品を購入することは避けてください。
- 実際の製品は、製品改良等に対応するため、このカタログの仕様と写真と異なる場合があります。
- HIWINの登録特許一覧表サイト: [http://www.hiwin.tw/Products/Products\\_patents.aspx](http://www.hiwin.tw/Products/Products_patents.aspx)
- HIWINは「貿易法」および関連規則の下で制限された技術や製品を販売・輸出しません。制限されたHIWIN製品を輸出する際には、関連する法律に従って、所管当局によって承認を受けます。また、核・生物・化学兵器やミサイルの製造または開発に使用することは禁じます。

このカタログの内容については、型番などは予告なしに変更することがあります。

Copyright © HIWIN Technologies Corp.

©2020 FORM T03DJ01-2009 (PRINTED IN TAIWAN)